NOM: PRENOM:

Connaissances visées

- Identifier les étapes d'un programme de commande représenté sous forme graphique,
- Élaborer un programme simple utilisant des tests,
- Prise en main d'un logiciel de programmation graphique.

Situation déclenchante



« Mars est une exo planète, qui pourrait habiter la vie, puisqu'elle se situe dans la zone habitable.

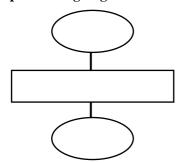
Nous avons décidé d'envoyer un robot sur Mars pour explorer la planète. Le terrain de la planète est accidenté. Nous devons rejoindre une base. Le parcours a été cartographié et la présence d'un obstacle a été détectée. En tant que programmeur, vous avez à charge de concevoir une commande permettant d'éviter l'obstacle. »

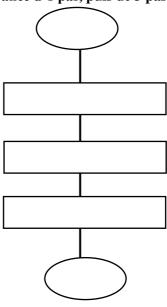
Consulter les différentes vidéos disponibles via le lien suivant :

https://technologie-f-mauriac.jimdo.com/5-eme/t4-informatique-et-programmation/robotprog/

1. découverte du logiciel

Compléter l'organigramme ci-dessous afin que Robot Prog avance d'1 pas, puis de 3 pas.





2.	travail	préliminaire
----	---------	--------------

Rechercher sur internet la déf	inition d'algorigramme.	
A quel type de commande pourr	ait correspondre le bloc ci-desso	us
NON	OUI	
3. Compléter la phrase ci	-dessous	
Avec RobotProg, les organigramr	nes sont constitués de	Tout organigramme
	et se termine par un blo	
base. Ecrire en français	s les actions réalisées	
	•••••	
	•••••	•••••
100	••••••	•••••
	•••••	•••••
	•••••••	•••••
	•••••••	•••••
	••••••	

5. A partir des fonctions suivantes, écrivez un algorigramme qui permet de contourner cet obstacle.

Débu	B			Avancer	Tourner à droite			
Fin		Tourner à gaus	the					
6. Sur RobotProg, il n'est pas possible de mettre de rocher, par quels éléments pourrait-on le simuler ?								
•••••	•••••	••••••	••••••	•••••				
7.	7. Réalisez sur le terrain Robotprog puis la programmation du robot à partir du programme établi précédemment.							
Valida	ntion de l'enseign	ant:						

8. Dessinez un parcours avec au moins 3 obstacles. Réalisez-le sur Robotprog.

9. Dessinez l'algorigramme, puis codez le sur Robotprog.